

# MOTOMAN HD7

Industrieroboter im Hygienic Design



**Die neuen 6-achsigen Hochleistungsroboter der MOTOMAN HD-Serie wurden in Zusammenarbeit mit dem Fraunhofer-Institut für Produktionstechnik und Automatisierung IPA speziell für den Einsatz in Hygiene- und Reinraumumgebungen konzipiert.**

Mit ihrem modernen Design erfüllt die HD-Serie die strengen Maßstäbe für Anwendungen in den Bereichen Lebensmittel, Life Sciences, Laborautomatisierung, Medizin und Pharma.

Diese Robotermodelle eignen sich hervorragend für Labor-, Feucht- und Reinraum-Umgebungen, sind einfach zu reinigen und beständig gegen gängige Desinfektionsmittel und -maßnahmen.

Das Produkt ist mit intuitivem Smart Pendant oder konventionellem Teach Pendant bedienbar.

Als MOTOMAN-Produkt garantiert der HD7-Roboter höchsten industriellen Qualitätsstandard und Zuverlässigkeit für viele Jahre im 24/7-Betrieb.

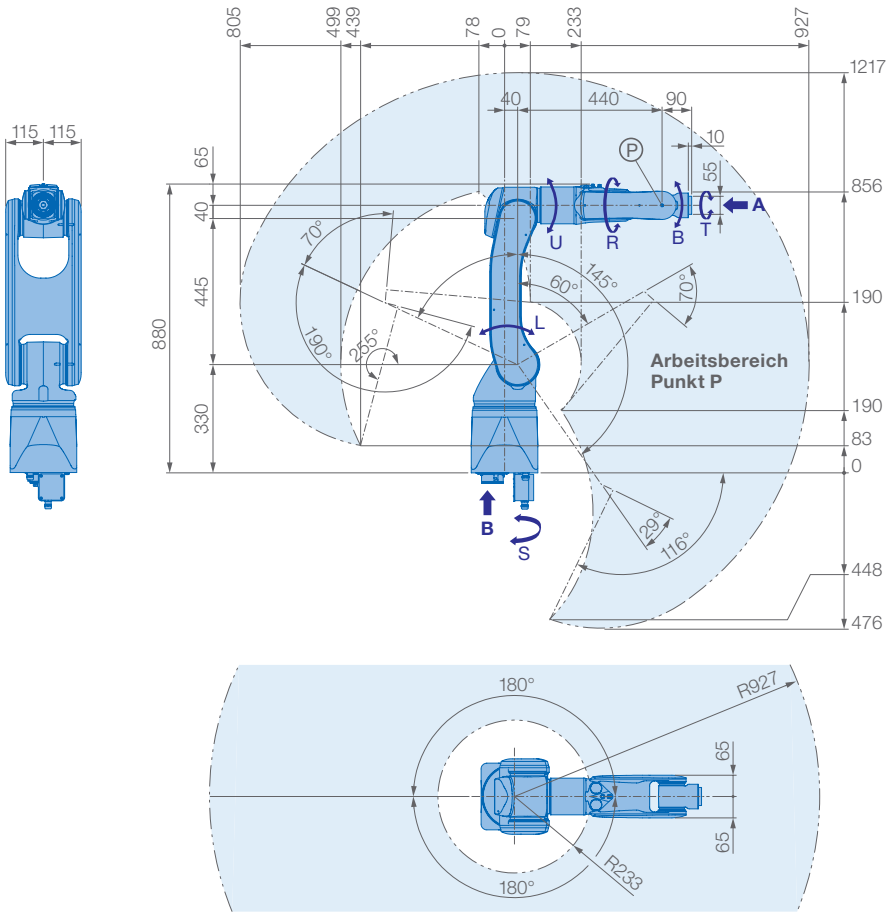
## VOORTEILE IM ÜBERBLICK

- Hygienic Design: Geschlossenes Gehäuse, keine vorstehenden Schrauben
- FDA- und EG 1935/2004-konforme Materialien mit hoher chemischer Beständigkeit und ausgezeichneter Reinigungsfähigkeit
- Edelstahlflansch
- Roboteranschlüsse an der Unterseite
- Innenliegende Medienführung inkl. Ethernet-Anschlüsse
- Hygienegerechter Flansch mit O-Ring-Nut und Achsen
- Sehr geringe Partikelemission
- Lebensmitteltaugliches Schmierfett
- Schutzklasse IP69
- Entspricht den HPV-Prozessen von Bioquell
- D-Wert getestet

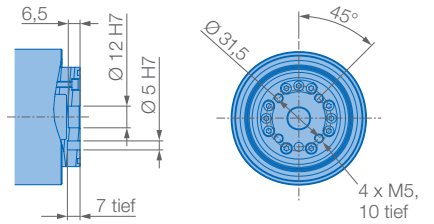
## ZERTIFIZIERUNGEN UND KONFORMITÄT

- ISO 14644-1, Reinraumklasse 5
- GMP konform: Klasse A
- EN 1672-2:2005+A1:2009
- ISO 14159
- IEC 60529

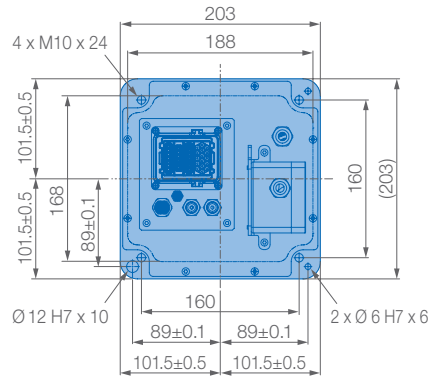




Ansicht A



Ansicht B

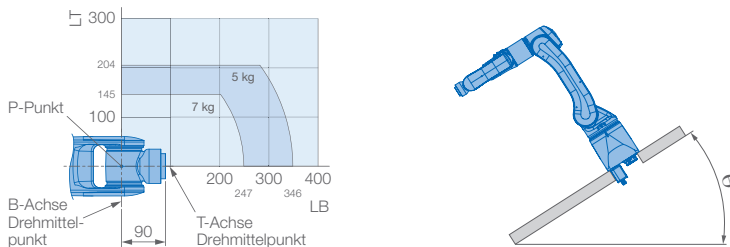


Montagemöglichkeiten: Boden, Decke, Wand, geneigt\*

IP-Schutzklasse: IP69

\* Geneigte Montage unter Berücksichtigung des Winkels, siehe Tabelle unten

Traglastdiagramm



Roboter-Neigungswinkel $\theta$ [Grad]	S-Achsen-Arbeitsbereich [Grad]
$0 \leq \theta \leq 30$	$\pm 180$ max. Neigungswinkel (keine Beschränkung)
$30 < \theta \leq 35$	$\pm 60$ max. Neigungswinkel
$35 < \theta \leq 45$	$\pm 45$ max. Neigungswinkel
$45 < \theta$	$\pm 30$ max. Neigungswinkel

Technische Daten HD7						
Achsen	Maximaler Arbeitsbereich [°]	Maximale Geschwindigkeit [°/s]	Maximales Drehmoment [Nm]	Maximales Trägheitsmoment [kg · m <sup>2</sup> ]	Anzahl gesteuerter Achsen	6
S	$\pm 180$	375	-	-	Max. Traglast [kg]	7
L	+145/-65	315	-	-	Wiederholgenauigkeit [mm]	$\pm 0,02^*$
U	+190/-70	410	-	-	Max. Arbeitsbereich R [mm]	927
R	$\pm 190$	550	17	0,5	Zulässige Temperatur [°C]	0 bis +45
B	$\pm 135$	550	17	0,5	Zulässige Luftfeuchtigkeit [%]	20 – 80
T	$\pm 360$	1000	10	0,2	Gewicht des Roboters [kg]	47
					Mittlere Anschlußleistung [kVA]	1**

\* Entspricht ISO 9283 \*\* Variiert je nach Anwendung und Bewegungsmuster Hinweis: SI-Einheiten werden für Spezifikationszwecke genutzt.

**Robotics Division**  
 YASKAWA Europe GmbH  
 Yaskawastraße 1  
 85391 Allershausen  
 Tel. +49 (0) 8166/90-0  
 Fax +49 (0) 8166/90-103  
 robotics@yaskawa.eu  
 www.yaskawa.eu

**YASKAWA Headquarters  
 Academy und Vertriebsniederlassung**  
 YASKAWA Europe GmbH  
 Philipp-Reis-Straße 6  
 65795 Hattersheim am Main  
 Tel. +49 (0) 6196/77725-0  
 Fax +49 (0) 6196/77725-39

Alle Zeichnungsmaße in mm. Technische Änderungen vorbehalten. Maßstäbliche Daten können unter robotics@yaskawa.eu angefordert werden.

YR-1-06VXM7-A01 · D-10-2025, A-Nr. 231035

